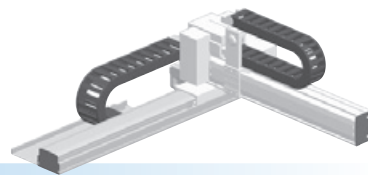


FXYBx 2轴/IO

●臂式 ●坦克链 ●Y轴I/O用坦克链追加型



订购型号

FXYBx - C					IO		RCX320-2					
机器人主机		电缆	组合	X轴行程	Y轴行程	ZR轴	电缆长度	适用控制器 / 控制轴数	安全标准	选配件A (OPA)	选配件B (OPB)	视觉系统
			A1 A2 A3 A4	15~245cm	15~55cm		3L: 3.5m 5L: 5m 10L: 10m					绝对数据备份用电池

请指定控制器的各种设定项目。RCX320 ▶ [P.628](#)

基本规格

	X轴	Y轴
轴组成 ^{※1}	B10	—
马达输出 AC	100 W	100 W
重复定位精度 ^{※2}	±0.04 mm	±0.04 mm
驱动方式	同步带	同步带
滚珠丝杆导程 ^{※3} (减速比)	相当于导程25 mm	相当于导程25 mm
最高速度	1875 mm/sec	1875 mm/sec
动作范围	150~2450 mm	150~550 mm
机器人电缆长度	标准: 3.5m 选配: 5m、10m	

※1. 框架加工 (安装孔、攻丝孔) 与单轴机器人不同, 请务必加以注意。
※2. 单方向的重复定位精度。
※3. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。

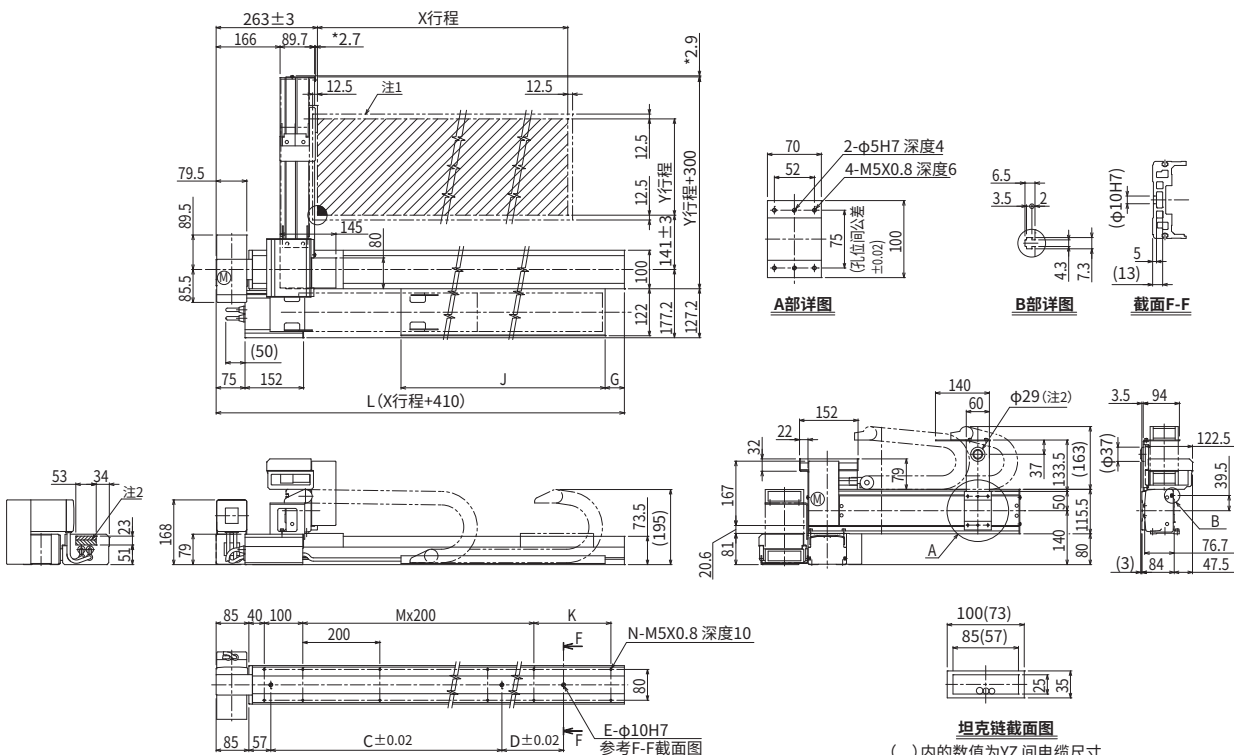
最大可搬运重量 (kg)

Y行程 (mm)	XY2轴
150	7
250	6
350	5
450	5
550	3

适用控制器

控制器	运行方法
RCX320	程序/坐标点跟踪/ 远程命令/联机指令

FXYBx 2轴/IO A1



注1. 原点回归时的移动范围以及被限位器限停的位置。

注2. 斜线部分位置表示用户用的电缆取出口。

注3. 图中带*的尺寸为螺丝高度。

X行程	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450
L	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360	1460	1560	1660	1760	1860	1960	2060	2160	2260	2360	2460	2560	2660	2760	2860
C	240	420	600	600	780	780	960	960	1140	1140	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320
D	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	240	240	240	420	420	600	780	780	960	960	1140	1140	1320
E	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
G	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
J	330	330	430	430	530	530	630	630	730	730	830	830	930	930	1030	1030	1130	1130	1230	1230	1330	1330	1430	1430
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30
Y行程	150	250	350	450	550																			