



订购型号

HXYx - C

机器人主机	电缆	组合	X轴行程	Y轴行程	电缆长度	适用控制器 / 控制轴数	安全标准	再生装置	选配件A (OP.A)	选配件B (OP.B)	视觉系统	绝对数据备份用电池
		A1 A2 A3 A4	25~125cm	25~65cm	3L: 3.5m 5L: 5m 10L: 10m							

请指定控制器的各种设定项目。RCX320 ▶ **P.628**

基本规格

	X轴	Y轴
轴组成 ^{※1}	F20	F17
马达输出 AC	600 W	400 W
重复定位精度 ^{※2}	±0.01 mm	±0.01 mm
驱动方式	滚珠丝杆φ20	滚珠丝杆φ20
滚珠丝杆导程 ^{※3} (减速比)	20 mm	20 mm
最高速度 ^{※4}	1200 mm/sec	1200 mm/sec
动作范围	250~1250 mm	250~650 mm
机器人电缆长度	标准: 3.5m 选配: 5m、10m	

※1. 框架加工 (安装孔、攻丝孔) 与单轴机器人不同, 请务必加以注意。

※2. 单方向的重复定位精度。

※3. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。

※4. X轴行程超过850mm时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠丝杆共振的情况 (危险速度)。此时, 应参考图纸下方的表中所示的最高速度, 通过参数或程序下调速度。

最大可搬运重量

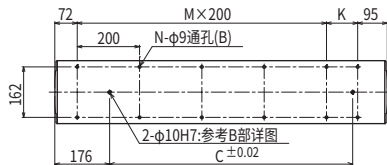
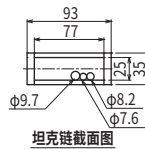
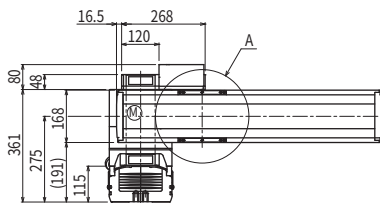
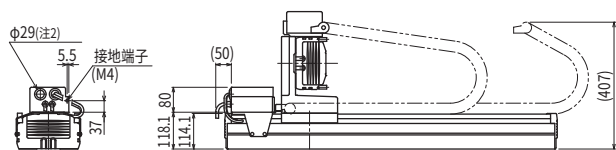
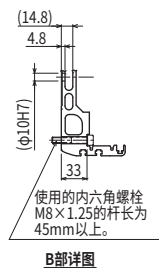
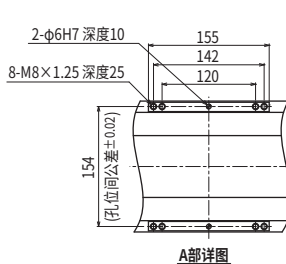
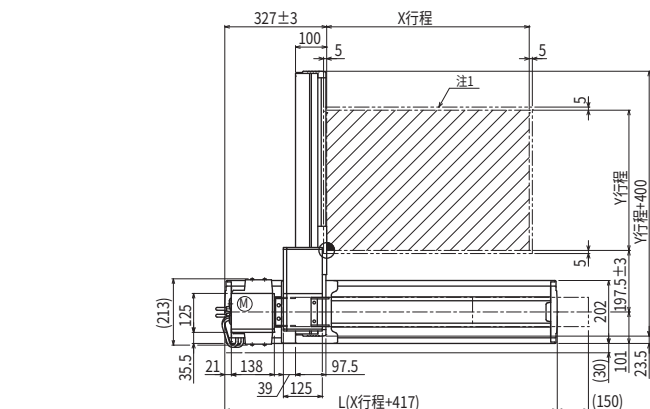
(kg)

Y行程 (mm)	XY2轴
250	40
350	40
450	35
550	30
650	30

适用控制器

控制器	运行方法
RCX320-R	程序/坐标点跟踪/ 远程命令/联机指令

HXYx 2轴 A1



X行程	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250
L	667	767	867	967	1067	1167	1267	1367	1467	1567	1667
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100
C	420	420	600	600	780	780	960	960	1140	1320	1320
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
Y行程	250	350	450	550	650						
各行程最高速度 ^{※3} (mm/sec)	X轴		1200		960		840	720	600	480	
速度设定			—		80%		70%	60%	50%	40%	

注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器限停的位置。

注2. 用户用的电缆取出口。

注3. X轴行程超过850mm时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠丝杆共振的情况 (危险速度)。此时, 应参考左表中所示的最高速度, 通过参数或程序下调速度。

