

订购型号

HXYx - C

组合

X轴

Y轴

ZR轴

Z轴

电缆长度

RCX340-3

适用控制器 / 控制轴数

安全标准

选配件A (OP.A)

选配件B (OP.B)

选配件C (OP.C)

选配件D (OP.D)

选配件E (OP.E)

绝对数据 备份用电缆

机器人主机

电缆

G1

G2

G3

G4

25~125cm

25~105cm

25~55cm

3L: 3.5m

5L: 5m

10L: 10m

请指定控制器的各种设定项目。RCX340 ▶

P.638

基本规格

	X轴	Y轴	Z轴
轴组成 ^{※1}	F20	F17	F14H-BK
马达输出 AC	600 W	400 W	200 W
重复定位精度 ^{※2}	±0.01 mm	±0.01 mm	±0.01 mm
驱动方式	滚珠丝杆φ20	滚珠丝杆φ20	滚珠丝杆φ15
滚珠丝杆导程 ^{※3} (减速比)	20 mm	20 mm	10 mm
最高速度 ^{※4}	1200 mm/sec	1200 mm/sec	600 mm/sec
动作范围	250~1250 mm	250~1050 mm	250~550 mm
机器人电缆长度	标准: 3.5m 选配: 5m、10m		

※1. 框架加工(安装孔、攻丝孔)与单轴机器人不同, 请务必加以注意。
 ※2. 单方向的重复定位精度。
 ※3. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。
 ※4. X轴、Y轴行程超过850mm时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时, 应参考图纸下方的表中所示的最高速度, 通过参数或程序下调速度。

最大可搬运重量

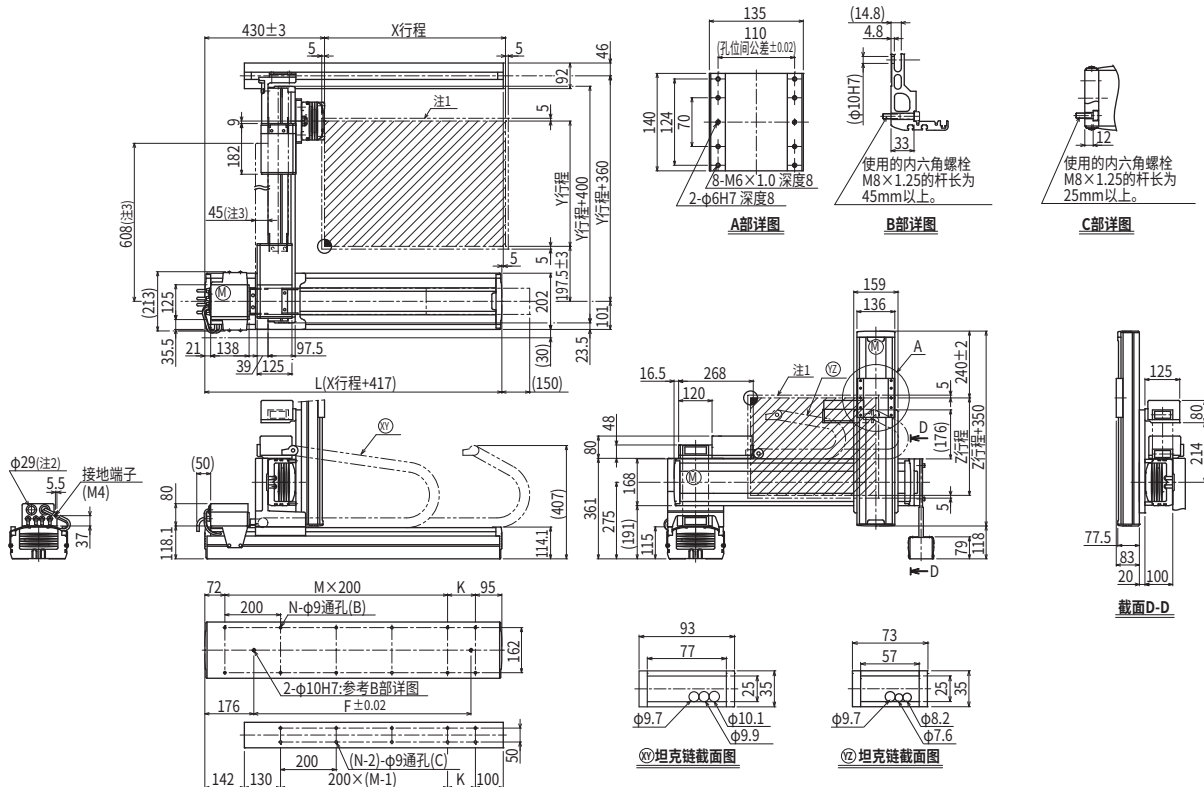
Y行程(mm)	Z行程(mm)
250~1050	20

适用控制器

控制器	运行方法
RCX340	程序/坐标点跟踪/ 远程命令/联机指令

HXYx 3轴/ZL

G1



X行程	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250
L	667	767	867	967	1067	1167	1267	1367	1467	1567	1667
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100
F	420	420	600	600	780	780	960	960	1140	1320	1320
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
Y行程	250	350	450	550	650	750	850	950	1050		
Z行程	250	350	450	550							
各行程最高速度 ^{※4} (mm/sec)	X轴	1200				960	840	720	600	480	
	Y轴	1200				960	840	720			
	速度设定	—				80%	70%	60%	50%	40%	

注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器限位的位置。
 注2. 用户用的电缆取出口。
 注3. 加强支架的尺寸。(Y行程为750以上时安装。)

注4. X轴、Y轴行程超过850mm时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时, 应参考左表中所示的最高速度, 通过参数或程序下调速度。